



Module : Optimisation

Année 2022-2023

Série de TD 1

**Exercice 1** Résoudre le problème d'optimisation suivant avec la méthode graphique

$$\begin{aligned}\min f(x) &= x_1^2 + x_2 + 4 \\ \text{sc } c_1(x) &= -x_1^2 - (x_2 + 4)^2 + 16 \geq 0 \\ c_2(x) &= -x_1 - x_2 - 6 \geq 0\end{aligned}$$

1. Indiquer la région admissible
2. Trouver l'optimum graphiquement. Est-il contraint ?

**Exercice 2** Résoudre le problème d'optimisation suivant avec la méthode graphique

$$\begin{aligned}\min f(x) &= x_2 - \frac{8}{x_1} \\ \text{sc } c_1(x) &= \frac{1}{5}x_1 - x_2 \geq 0 \\ c_2(x) &= 16 - (x_1 - 5)^2 - x_2^2 \geq 0\end{aligned}$$

1. Indiquer la région admissible
2. Trouver l'optimum graphiquement. Est-il contraint ?

**Exercice 3** Résoudre le problème d'optimisation suivant avec la méthode graphique

$$\begin{aligned}\min f(x) &= 3x_1 + 2x_2 + x_3 \\ \text{sc } a_1(x) &= 2x_1 + 3x_2 + x_3 = 30 \\ c_1(x) &= x_1 \geq 0 \\ c_2(x) &= x_2 \geq 0 \\ c_3(x) &= x_3 \geq 0\end{aligned}$$

1. Indiquer la région admissible
2. Trouver l'optimum graphiquement. Est-il contraint ?

**Exercice 4** Résoudre le problème d'optimisation suivant avec la méthode graphique

$$\begin{aligned}\min f(x) &= (x_1 - 12)x_1 + (x_2 - 6)x_2 + 45 \\ \text{sc } c_1(x) &= \frac{7}{5}x_1 - x_2 - \frac{7}{5} \geq 0 \\ c_2(x) &= -x_2 - \frac{7}{5}x_1 + \frac{77}{5} \geq 0 \\ c_3(x) &= x_2 \geq 0\end{aligned}$$

1. Indiquer la région admissible
2. Trouver l'optimum graphiquement. Est-il contraint ?



Module : Optimisation

Année 2022-2023

Série de TD 2

**Exercice 1** Soit la fonction objectif

$$f(x) = 2x_1^3 + x_2^2 + x_1^2x_2^2 + 4x_1x_2 + 3$$

1. Trouver une approximation linéaire de  $f(x)$  au point  $x + \delta$  si  $x^T = [1 \ 1]$ .
2. Trouver une approximation quadratique de  $f(x)$  au même point.

**Exercice 2** Une fonction quadratique à  $n$  variables est donnée par

$$f(x) = a + b^T x + \frac{1}{2} x^T Q x$$

où  $Q$  est une matrice symétrique  $n \times n$ , montrer que le gradient et le Hessien de  $f(x)$  sont donnés par :  $g = b + Qx$  et  $H(x) = Q$  respectivement.

**Exercice 3** Le point  $x_a^T = [2 \ 4]$  est un minimiseur possible pour le problème

$$\begin{aligned} \min f(x) &= \frac{1}{4} [x_1^2 + 4x_2^2 - 4(3x_1 + 8x_2) + 100] \\ \text{sc } c_1(x) &= x_1 = 2 \\ c_2(x) &= x_2 \geq 0 \end{aligned}$$

1. Trouver les directions admissibles
2. Vérifier si les conditions du second ordre sont vérifiées.

**Exercice 4** Classifier les matrices suivantes (DP, SDP, DN, SDN, Ind).

$$(a) H = \begin{bmatrix} 5 & 3 & 1 \\ 3 & 4 & 2 \\ 1 & 2 & 6 \end{bmatrix}, (b) H = \begin{bmatrix} -5 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & -4 \end{bmatrix} \text{ et } (c) H = \begin{bmatrix} -1 & 2 & -3 \\ 2 & 4 & 5 \\ -3 & 5 & -20 \end{bmatrix}$$

**Exercice 5** Trouver et classifier les points stationnaires de la fonction

$$f(x) = x_1^2 - x_2^2 + x_3^2 - 2x_1x_3 - x_2x_3 + 4x_1 + 12$$

**Exercice 6** Montrer que la fonction

$$f(x) = (x_2 - x_1^2)^2 + x_1^5$$

possède un seul point stationnaire qui n'est ni un maximum ni un minimum.

**Exercice 7** L'un des points  $x_a = [1 \ -1]^T$ ,  $x_b = [0 \ 0]^T$  et  $x_c = [1 \ 1]^T$  minimise la fonction

$$f(x) = 100(x_2 - x_1^2)^2 + (1 - x_1)^2$$

À l'aide de tests appropriés, identifier le véritable minimiseur.

**Exercice 8** Etudier la convexité des fonctions suivantes :

1.  $f(x) = x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + x_4^2 - x_1x_2 + x_1x_3 - 2x_2x_4 + x_1x_4$

2.  $f(x) = x_1^2 - 2x_2^2 - 2x_3^2 + x_4^2 - x_1x_2 + x_1x_3 - 2x_2x_4 + x_1x_4$



Module : Optimisation

Année 2020-2021

Série de TD 3

**Exercice 1** Soit la fonction objectif suivante

$$f(x, y) = x^3 + y^3 + 3x^2 - 3y^2 - 8$$

Sous MATLAB,

1. Introduire la fonction  $f(x, y)$  dans un fichier fonction nommé 'f'.
2. Sur un fichier script, calculer les dérivées partielles de  $f$ , en utilisant la commande `diff`.

3. Dans le même fichier, résoudre le système 
$$\begin{cases} \frac{\partial f(x, y)}{\partial x} = 0 \\ \frac{\partial f(x, y)}{\partial y} = 0 \end{cases}$$
 en utilisant la commande `solve` et donner les points stationnaires.

4. Visualiser la fonction ainsi que les résultats, en utilisant les commandes `meshc`, `surf`, `contour`.
5. Déterminer la nature des points stationnaires de la fonction  $f$  à partir de la question précédente.

**Exercice 2** Le polynôme suivant

$$f(x) = -5x^5 + 4x^4 - x^3 + 11x^2 - 2x + 1$$

est une fonction unimodale sur l'intervalle  $I = [-0.5, 0.5]$ .

1. Utiliser la méthode de dichotomie pour trouver le minimum de  $f(x)$  sur  $I$  avec une incertitude inférieure à  $10^{-5}$ .
2. Résoudre la question (1) en utilisant la méthode de Fibonacci.
3. Résoudre la question (1) en utilisant la méthode de la section d'or.
4. Résoudre la question (1) en utilisant l'interpolation parabolique.

**Exercice 3** Le polynôme suivant

$$f(x) = [\ln(x - 2)]^2 + [\ln(10 - x)]^2 - x^{0.2}$$

est une fonction unimodale sur l'intervalle  $I = [6, 9.9]$ . Répéter les questions de l'exercice 2.

**Exercice 4** *Le polynôme suivant*

$$f(x) = -3x \sin(0.75x) + e^{-2x}$$

*est une fonction unimodale sur l'intervalle  $I = [0, 2\pi]$ . Répéter les questions de l'exercice 2.*

**Exercice 5** *Les valeurs d'une fonction  $f(x)$  au points  $x = x_1$  et  $x = x_2$  sont  $f_1$  et  $f_2$  respectivement, et la dérivée de  $f(x)$  au point  $x_1$  est  $f'_1$ . Montrer que*

$$\bar{x} = x_1 + \frac{f'_1(x_2 - x_1)^2}{2[f_1 - f_2 + f'_1(x_2 - x_1)]}$$

*est une estimée du minimiseur de  $f(x)$ .*

**Application.** *Trouver sous MATLAB l'estimé du minimum de la fonction  $f(x) = e^x - x^3$  sur l'intervalle  $[-1, 0]$ .*



Module : Optimisation

Année 2020-2021

Série de TD 4

**Exercice 1** La méthode de plus forte pente est utilisée pour résoudre le problème

$$\min f(x) = 2x_1^2 - 2x_1x_2 + x_2^2 + 2x_1 - 2x_2$$

et une séquence  $\{x_k\}$  est générée.

1. En supposant que

$$x_{2k+1} = \left[ 0 \left( 1 - \frac{1}{5^k} \right) \right]^T$$

Montrer que

$$x_{2k+3} = \left[ 0 \left( 1 - \frac{1}{5^{k+1}} \right) \right]^T$$

2. Trouver un minimiseur de  $f(x)$  en utilisant les résultats de (1).

**Exercice 2** Le problème

$$\min f(x) = x_1^2 + 2x_2^2 + 4x_1 + 4x_2$$

est résolu en utilisant la méthode de la plus forte pente avec comme point initial  $x_1 = (0 \ 0)^T$ .

1. Par récurrence, montrer que

$$x_{k+1} = \left[ \frac{2}{3^k} - 2 \quad \left( -\frac{1}{3} \right)^k - 1 \right]^T$$

2. Déduire le minimiseur de  $f(x)$ .

**Exercice 3** Soit le problème

$$\min f(x) = x_1^2 + x_2^2 - 0.2x_1x_2 - 2.2x_1 + 2.2x_2 + 2.2$$

1. Trouver un point vérifiant les conditions nécessaires du premier ordre pour un minimiseur.
2. Quel est le taux de convergence de la méthode de plus forte pente pour ce problème ?
3. En partant du point  $x_0 = [0 \ 0]^T$ , combien d'itérations de plus forte pente au plus sont elles nécessaires pour réduire la valeur de la fonction à  $10^{-10}$ .

**Exercice 4** *Soit*

$$\min f(x) = 5x_1^2 - 9x_1x_2 + 4.075x_2^2 + x_1$$

1. Résoudre ce problème en utilisant la méthode de la plus forte pente avec  $x_0 = [1 \ 1]^T$  et  $\epsilon = 3.10^{-6}$ .
2. Faire une analyse de convergence du problème pour expliquer pourquoi la méthode de la plus forte pente requiert ici un grand nombre d'itérations pour atteindre la solution.

**Exercice 5** *Résoudre le problème*

$$\min f(x) = 100(x_2 - x_1^2)^2 + (1 - x_1)^2$$

*en utilisant*

1. l'algorithme de la plus forte pente sans recherche linéaire avec hessien.
2. l'algorithme de la plus forte pente sans recherche linéaire sans hessien.
3. l'algorithme de la plus forte pente avec recherche linéaire et vérifier la solution en utilisant les conditions suffisantes de second ordre.
4. l'algorithme de Newton.
5. l'algorithme de Gauss-Newton.
6. la commande prédéfinie de MATLAB `fminunc`

*dans les cas suivants*

$x_0 = [4 \ 4]^T$ ,  $x_0 = [4 \ -4]^T$ ,  $x_0 = [-4 \ 4]^T$  et  $x_0 = [-4 \ -4]^T$  avec  $\epsilon = 10^{-6}$ .

*Comparer les résultats obtenus.*